



Serie LEM
Elektrischer Antrieb mit niedrigem
Gehäusequerschnitt und Führung

Optimierungen und daraus resultierender Nutzen

MERKMAL: Bessere Positionierung (14 Positionen bzw. 64 Positionen) durch den Einsatz verschiedener Controller (programmierfreier LECP2 oder LECP1 und Ausführung mit Schrittdaten-Eingang LECP6).

KUNDENNUTZEN: Kosteneinsparung, da ein und derselbe elektrische Antrieb in einem größeren Anwendungsbereich einsetzbar ist.

Controller für Serie E-MY2



3 oder 5 Positionen



Controller für Serie LEM



LECP2

14 Positionen

*(2 Hubendpositionen +
12 Zwischenpositionen)*



LECP1

14 Positionen



LECP6

64 Positionen

MERKMAL: Anschluss an ein serielles Schnittstellennetzwerk bei Verwendung der Gateway-Einheit LEC-G möglich

KUNDENNUTZEN: Mehr Flexibilität bei der Auslegung des Kommunikationsnetzwerks.

MERKMAL: Ein Motor mit Motorbremse ist als Option erhältlich.

KUNDENNUTZEN: Bei Vibrationen können Zwischenpositionen gehalten werden.



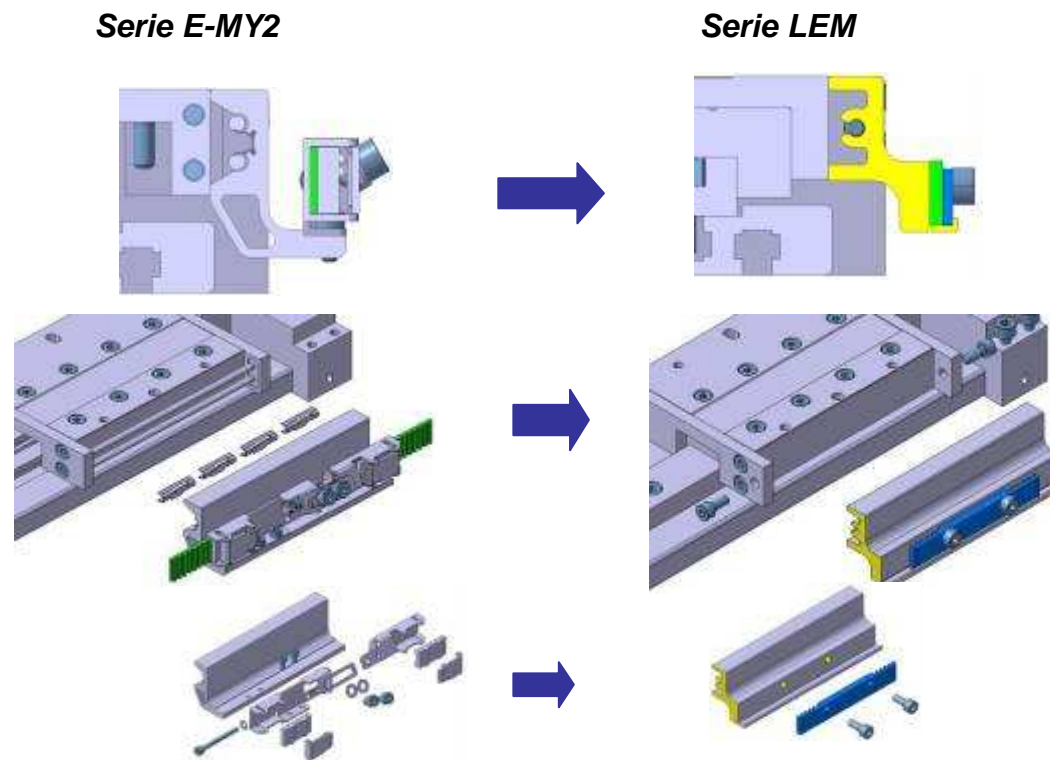
Optimierungen und daraus resultierender Nutzen

MERKMAL: Die Lebensdauer der Serie LEM ist 3 mal länger als die der Serie E-MY2, da ein neuer Riemen und neue Lager verwendet werden.

KUNDENNUTZEN: Kosteneinsparungen dank des reduzierten Wartungsaufwands und weniger Maschinenstopps.

MERKMAL: Die Riemenmontage und die Verbindung zwischen Antriebseinheit und Führung wurde optimiert.

KUNDENNUTZEN: Geringere Wartungskosten.



Technische Details

▪ Allgemeine technische Daten

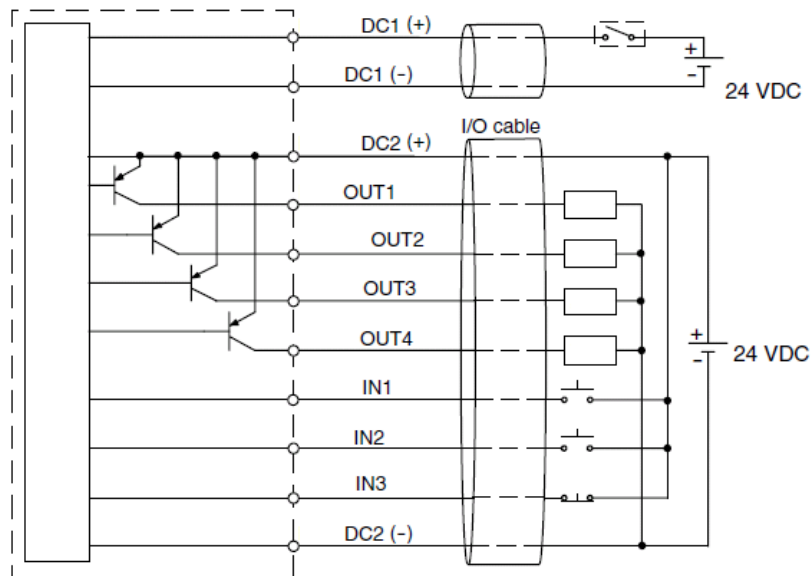


		E-MY2	LEM
Controller-Ausführung (Positionen)		programmierfreie Ausführung (3 Positionen, 5 Positionen)	programmierfreie Ausführung LECP1 (14 Positionen) programmierfreie Ausführung LECP2 (14 Positionen) programmierfreie Ausführung LECP6 (64 Positionen)
Art der Controller-Montage		Ausführung mit räumlich getrennter Anzeige Ausführung mit integrierter Anzeige	Ausführung mit räumlich getrennter Anzeige
Motor mit Motorbremse		nicht erhältlich	als Option erhältlich
Standardhöhe	Typ B / Typ C	100 bis 1000 mm (bis 2000 mm als Bestelloption)	100 bis 2000 mm
	Typ H / Typ HT	100 bis 600 mm (bis 1500mm als Bestelloption)	100 bis 1500 mm
Zwischenhöhe		1 mm als Standard	10 mm als Bestelloption (-X1)
Geschwindigkeitsbereich	Typ B / Typ C	100 bis 1000 mm/s	48 bis 1000 mm/s
	Typ H / Typ HT	10 bis 2000 mm/s	48 bis 2000 mm/s
Hubbegrenzungseinheit		mit Anschlagbolzen	nur für LEMB
Antriebskabel		Standardkabel (1.5m, 3m, 5m)	Standardkabel (1.5m, 3m, 5m) Robotic-Kabel (3m, 5m, 8m, 10m, 15m, 20m)

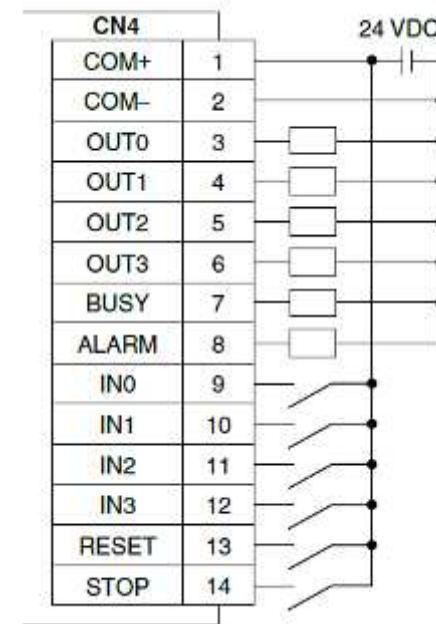
Technische Details

▪Elektrischer Anschluss

I/O-Verdrahtung und Signale sind unterschiedlich



E-MY2



LECP2

Technische Details

▪ Elektrischer Anschluss

I/O-Verdrahtung und Signale sind unterschiedlich

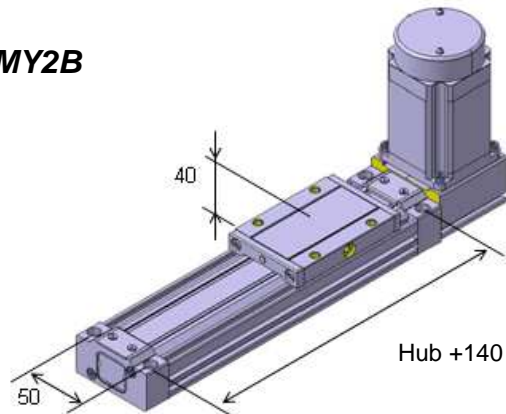
Parameter	Inhalt	E-MY2		LECP2					Anmerkungen
		Farbe Anschlusskabel	Signal	Terminal -Nr.	Farbe Anschlusskabel	Punkt	Punkt-farbe	Signal	
Spannungsversorgung	Signalspannung	braun	DC2(+)	1	hellbraun	■	schwarz	COM+	
		blau	DC2(-)	2	hellbraun	■	rot	COM-	
Zielposition	Motorende	orange	OUT2	4	gelb	■	rot	OUT1	
	Hubende	gelb	OUT3	3	Gelb	■	schwarz	OUT0	
	Zwischenstellung	orange	OUT2	3	Gelb	■	schwarz	OUT0	
		gelb	OUT3	4	Gelb	■	rot	OUT1	
Punkte-Nr.	Motorende	violett	IN1	10	weiß	■	rot	IN1	
	Hubende	grau	IN2	9	weiß	■	schwarz	IN0	
	Zwischenstellung	violett	IN1	9	weiß	■	schwarz	IN0	
		grau	IN2	10	weiß	■	rot	IN1	
Sonstige	READY	rosa	OUT1	7	grau	■	schwarz	BUSY	E-MY2: Signal ist eingeschaltet, wenn der Antrieb bereit ist. LECP2: Das Signal ist eingeschaltet, wenn sich der Antrieb bewegt.
	Alarmausgang	grün	OUT4	8	grau	■	rot	ALARM	E-MY2: Signal in Ruhestellung geöffnet. LECP2: Signal ist in Ruhestellung geschlossen.
	Zurücksetzen des Alarms und Unterbrechung des Betriebes	weiß	IN3	13	gelb	■ ■	schwarz	RESET	
	Stopp	weiß	IN3	14	gelb	■ ■	rot	STOPP	E-MY2: Signal ist in Ruhestellung geschlossen. LECP2: Signal ist in Ruhestellung geöffnet.

Technische Details

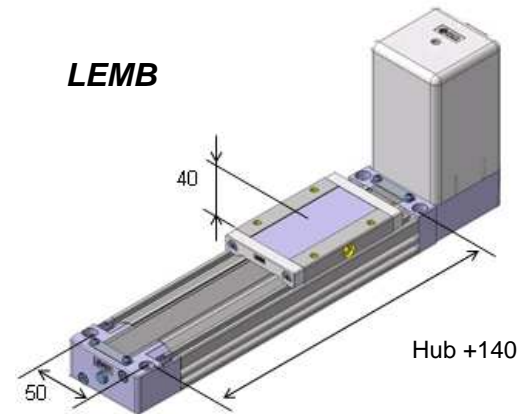
▪ Abmessungen

Die Abmessungen für die Montage des Gehäuses und den Werkstückanbau sind vollkommen gleich.

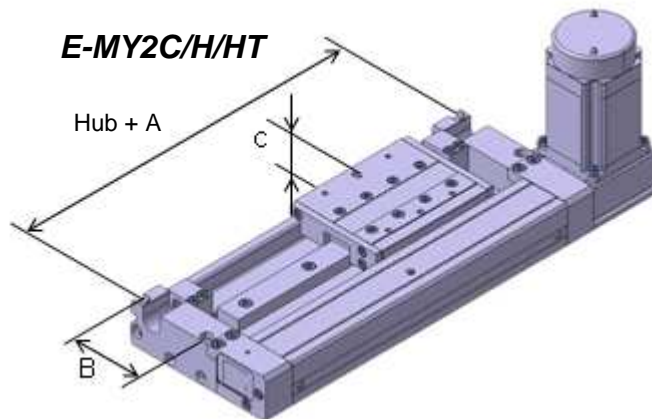
E-MY2B



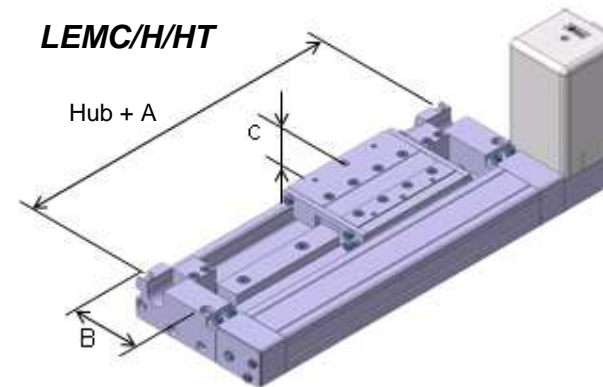
LEMB



E-MY2C/H/HT



LEMC/H/HT



Die Außenabmessungen und die Controller-Abmessungen sind unterschiedlich.